

Современные высокоэффективные алгоритмы сжатия данных базируются в основном на методах вейвлет-преобразований, основу которых составляет классический ортогональный базис Хаара [1,2,3]. Поэтому развитие теории и практики анализа и синтеза сигналов в обобщенной системе кусочно-постоянных функций базиса Хаара является весьма актуальным.

Автором предложены эффективные методы анализа и синтеза сигналов в дискретном базисе Хаара, позволяющие существенно снизить число вычислительных операций для прямых и обратных преобразований [4]. Однако число входных отсчетов сигнала при этом должно быть кратно целой степени числа два, что снижает функциональные возможности таких преобразований. В [5] получены формулы, позволяющие осуществлять быстрое прямое дискретное преобразование Хаара, не накладывая ограничений на число входных отсчетов сигнала, которое может быть как составным, так и простым числом.

Покажем, что эти ограничения также могут быть сняты для формул быстрого обратного преобразования.

Синтез сигналов в системе дискретных базисных функций Хаара заключается в вычислении *i*-го отсчета функции в дискретной точке по выражению:

$$P_i(x) = C_0 + \sum_{m=1}^{\log N} \sum_{j=1}^{2^{m-1}} c_{mj} \chi_{mj}(x), \tag{1}$$

где  $C_{mj}$  - коэффициенты;  $\chi_{mj}$  - функции, а  $N$  - размерность базиса Хаара.

Используя равенство  $k=2^{m-1}$ , перейдем в выражении (1) от двойной нумерации коэффициентов и функций Хаара к простой и запишем систему уравнений для нахождения коэффициентов Хаара или дискретных значений сигнала при  $N$  равным четырем:

$$\begin{cases} C_1 + C_2 + C_3\sqrt{2} = d_1 \\ C_1 - C_2 - C_4\sqrt{2} = d_3 \end{cases} \quad \begin{cases} C_1 + C_2 - C_3\sqrt{2} = d_2 \\ C_1 - C_2 - C_4\sqrt{2} = d_4, \end{cases} \tag{2}$$

где  $d_1, \dots, d_4$  - значения сигнала в дискретных точках;

$C_1, \dots, C_4$  - коэффициенты Хаара.

При добавлении пятого отсчета сигнала  $d_5$  первое уравнение системы (2) разбивается на два:

$$C_1 + C_2 + C_3\sqrt{2} + 2C_5 = d_1 \quad \text{и} \quad C_1 + C_2 + C_3\sqrt{2} - 2C_5 = d_5 \tag{3}$$

Добавление шестого отсчета сигнала  $d_6$  разбивает соответственно второе уравнение системы (2) на два:

$$C_1 + C_2 - C_3\sqrt{2} + 2C_6 = d_2 \quad \text{и} \quad C_1 + C_2 - C_3\sqrt{2} - 2C_6 = d_6 \tag{4}$$

Таким образом, системы уравнений при  $N = 5$  и при  $N = 6$  будут выглядеть следующим образом:

$$\left\{ \begin{array}{l} \langle C_1 + C_2 + C_3\sqrt{2} + 2C_5 = d_1 \rangle M \\ \left[ \begin{array}{l} C_1 + C_2 - C_3\sqrt{2} = d_2 \\ C_1 - C_2 - C_4\sqrt{2} = d_3 \\ C_1 - C_2 - C_4\sqrt{2} = d_4 \end{array} \right] Y \\ \langle C_1 + C_2 + C_3\sqrt{2} - 2C_5 = d_5 \rangle M \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \left[ \begin{array}{l} C_1 + C_2 + C_3\sqrt{2} + 2C_5 = d_1 \\ C_1 + C_2 - C_3\sqrt{2} + 2C_6 = d_2 \end{array} \right] M \\ \left[ \begin{array}{l} C_1 - C_2 - C_4\sqrt{2} = d_3 \\ C_1 - C_2 - C_4\sqrt{2} = d_4 \end{array} \right] Y \\ \left[ \begin{array}{l} C_1 + C_2 + C_3\sqrt{2} - 2C_5 = d_5 \\ C_1 + C_2 - C_3\sqrt{2} - 2C_6 = d_6 \end{array} \right] M \end{array} \right. \tag{5}$$

Введем понятие первого базового вектора данных  $N_1^*$ , который определим по отношению к числу исходных входных отсчетов сигнала  $N$  как

$$N_1^* = 2^n \tag{6}$$

где  $n = 1, 2, \dots (2^n < N)$ , причем  $n$  должно давать  $\min \left\lfloor \frac{N}{2^n} \right\rfloor$ ;

$\lfloor \bullet \rfloor$  - означает целую часть выражения, стоящего в скобках.

Второй базовый вектор  $N_2^*$  равен удвоенному значению полученного  $N_1^*$ , т.е.  $N_2^* = 2N_1^*$ .

Анализ систем (5) показывает, что число уравнений, определяющих исходные отсчеты сигнала представляют собой две группы:  $M$  – считаются по формулам обратного преобразования для базового вектора  $N_2^*$  и  $Y$ , которые считаются по соответствующим формулам для базового вектора  $N_1^*$ .

Значения  $M$  и  $Y$  определим следующим выражением:

$$Y = N_2^* - N \quad \text{и} \quad M = N - Y \quad (7)$$

Изобразим в виде строк матрицы значения совпадающих восстановленных отсчетов при добавлении пятого, шестого, седьмого и восьмого отсчета соответственно:

$$\begin{aligned} d_1 d_2 d_3 d_4 d_5 d_6 d_7 d_8 & \quad (N = 8) \\ d_1 d_5 d_2 d_6 d_3 d_7 & \quad (N = 7) \\ d_1 d_5 d_2 d_6 & \quad (N = 6) \\ d_1 d_5 & \quad (N = 5). \end{aligned} \quad (8)$$

То есть между элементами верхней строки этой матрицы и соответствующими элементами нижних строк стоит знак равенства. Перегруппируем элементы строк матрицы следующим образом:

$$\begin{aligned} \text{для } N = 7 & \quad d_1 d_3 d_5 d_2 d_4 d_6 d_7 d_8 \\ & \quad d_1 d_2 d_3 d_5 d_6 d_7 \\ \text{для } N = 6 & \quad d_1 d_3 d_2 d_4 \quad \text{и для } N = 5 \quad d_1 d_2 \\ & \quad d_1 d_2 d_5 d_6 \quad \quad \quad d_1 d_5 \end{aligned}$$

Тогда можно записать формулу, по которой по  $N_2^*$  считаются отсчеты

$$P_j, \text{ где } j=1,2,\dots, k^*, k^*+Y+1, \dots, N, \text{ а } k^* = \frac{M}{2}. \quad (9)$$

Формула, по которой по  $N_1^*$  считаются отсчеты  $P_j$  имеет вид:

$$P_j, \text{ где } j=(k+1), \dots, (k+Y). \quad (10)$$

Для формул обратного преобразования Хаара, когда  $N$  кратно степени два, значение соответствующих индексов  $i$  вычисляется как:

$$\begin{aligned} i &= 2j-1, \text{ где } j=1, 2, \dots, k^* \\ \text{и } i &= 2j-N_2^*, \\ \text{когда } j &= (k^*+Y+1), \dots, N. \end{aligned} \quad (11)$$

Таким образом формулы синтеза исходных отсчетов сигнала запишутся в виде:

$$P_i^j = A_{i+Q} + C_{k+Q}(-1)^{i+1}, \quad k=2^{(\log N-1)}+1, \quad (12)$$

а индексы  $i$  и  $j$  определяют соответствие значений отсчетов обычных преобразований (индекс  $i$ ) и когда число входных отсчетов принимает любое значение (индекс  $j$ ).

Выполним все необходимые предварительные вычисления для реализации быстрого алгоритма [4].

Для этого запишем промежуточные обобщенные суммы  $A_i$  в виде:

$$A_i = C_0 + C_2(-1)^i, \text{ где } i=0,1$$

$$A_i = A_{k-3} + C_k(-1)^i, \text{ где } i=2,3,\dots,(N-4), \quad k = \left\lfloor \frac{i}{2} \right\rfloor + 2. \quad (13)$$

Соответственно для выражения (12) должно быть:

$$l = \left( \frac{N}{2} - 2 \right); \quad Q = \left\lfloor \frac{i+1}{2} \right\rfloor - 1. \quad (14)$$

В свою очередь коэффициенты  $C_k$  должны быть нормированы, т.е.

$$C_k = C_k \cdot 2^{\frac{m-1}{2}} \quad (15)$$

где  $m=2,3, \dots, (\log N)$ , а  $k=(2^{m-1}+1), \dots, 2^m$ .

Таким образом, полученные в работе выражения позволяют осуществлять быстрое обратное дискретное преобразование Хаара, не накладывая ограничений на число входных отсчетов сигнала, которое может быть как составным, так и простым числом. Эти преобразования являются универсальными и реализованы в обобщенной системе Хаара, когда соответствующие двоичные отрезки существования функций Хаара не равны друг другу.

#### Литература

1. Воробьев В.И., Грибунин В.Г. Теория и практика вейвлет-преобразования. СПб.: Изд-во ВУС, 1999. – 208 с.
2. Кокоркин О.Ю., Угольников С.А. Использование иерархического алгоритма в методе излучательности // Труды конференции по компьютерной графике и визуализации «ГрафиКон` 97», Москва, 1997., с.31 – 37.
3. <http://www.mathsoft.com/> - сервер литературы по теории и приложениям вейвлетов.
4. Иванов В.Г. и др. Эффективность анализа и синтеза в дискретном базисе Хаара//Радиоэлектроника. 1983., № 9., с.54–56 (Изв. высш. учеб. заведений).
5. Иванов В.Г. Преобразование Хаара для произвольного числа точек Радиоэлектроника. – 1989. - № 7. – с.41–45 (Изв. высш. учеб. заведений).