

# Компилируемый язык описания программ для эмулятора машины Тьюринга

Л.О. Воробьёв

Донецкий национальный технический университет  
lev4411@gmail.com

*Воробьёв Л.О., Компилируемый язык описания программ для эмулятора машины Тьюринга. В статье рассматривается язык программирования для описания алгоритмов на машине Тьюринга. Проанализированы существующие способы записи программы для машины Тьюринга. Описывается синтаксис разработанного языка описания программ и обоснована эффективность его применения в разработке программного обеспечения.*

**Ключевые слова:** синтаксический анализ, компиляция, эмулятор, машина Тьюринга, форма Бэкуса-Наура

## Введение

Цель работы: создание специализированного компилируемого языка описания программ для многоленточных и одноленточных машин Тьюринга, последующая разработка и реализация компилятора для созданного языка и написание эффективных алгоритмов интерпретации скомпилированных программ.

Машина Тьюринга — абстрактная модель вычислительной машины, состоящая из бесконечной ленты и головки, которая движется вдоль ленты, считывает и записывает содержимое ячеек, и может принимать различные состояния [1, с. 83]. В общем случае, существуют также многоленточные машины Тьюринга (в англоязычной литературе — multitape Turing machines [2, с. 126]), которые состоят из более чем одной ленты, перемещающихся независимо друг от друга.

Программой для машины Тьюринга называется конечный набор команд [1, с. 84], математическая запись которых имеет вид:

$$q_s a_i \rightarrow q_t a_j d \quad (1)$$

где  $q_s, q_t$  — номера состояний;  $a_i, a_j$  — содержимое ячейки;  $d$  — направление движения ленты.

Команда, записанная в формуле (1), означает, что если головка машины Тьюринга находится в состоянии  $q_s$ , а на ленте записан символ  $a_i$ , то головка меняет свое состояние на  $q_t$ , на ленту записывается символ  $a_j$ , и лента перемещается в направлении  $d$ .

Программы для многоленточных машин Тьюринга содержат команды, которые имеют вид:

$$q_s (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}) \rightarrow q_t (a_{j1}, a_{j2}, \dots, a_{jn}) d \quad (2)$$

где:  $a_{ik}, a_{jk}$  — содержимое ячеек на ленте под номером  $k$ ;  $n$  — количество лент.

Машины Тьюринга используются во множестве теоретических и практических исследованиях. К примеру, в статье [3] описано использование машины Тьюринга для реализации алгоритмов симметричного шифрования.

Предлагаемая программная система может использоваться, как средство эмуляции многоленточных и одноленточных машин Тьюринга путем написания программ на специализированном языке программирования. Разработанный эмулятор машины Тьюринга имеет открытый API-интерфейс для языков C и C++, что позволяет использовать созданный язык программирования в разработке прикладного программного обеспечения.

Использование нового компилируемого языка программирования позволит ускорить работу программного обеспечения, использующего механизм машины Тьюринга.

## Анализ существующих решений

Программная система, которая выполняет команды вида (1) и (2) называется эмулятором машины Тьюринга. Математической моделью такой системы можно считать универсальную машину Тьюринга [1, с. 87].

На сегодняшний день существует большое количество эмуляторов машины Тьюринга, которые используют различный синтаксис текстовых файлов для представления программ.

Программа [4], написанная на языке Паскаль, имитирует работу одноленточной машины Тьюринга. При этом программы для эмуляции задаются

в виде таблицы переходов, каждая клетка которой состоит из трех частей:

1. символ из заданного алфавита или знак "\_" для обозначения «пустого» символа;
2. направление перемещения: > (вправо), < (влево) или . (на месте);
3. новое состояние автомата [4].

Существует онлайн-сервис [5], предоставляющий возможность выполнения программ для одноленточной машины Тьюринга. Программа задается списком команд, наиболее близких к математической записи вида (1) и (2).

Программа JFLAP позволяет имитировать работу одноленточной и многоленточной машины Тьюринга [2, с. 126]. При ближайшем рассмотрении можно заметить, что программы для машины Тьюринга задаются в виде графа переходов, который вводится пользователем в интерактивном режиме.

## Постановка задачи

В данной работе необходимо спроектировать синтаксис языка описания программ для многоленточных и одноленточных машин Тьюринга. Полученную грамматику следует использовать для построения компилятора, транслирующего программу на формальном языке в инструкции для эмулятора машины Тьюринга.

Разработка синтаксиса для нового формального языка представляет собой неординарную задачу. Следует учесть несколько факторов, которые влияют на качество проектируемого синтаксиса:

- стандартизация — синтаксис языка должен унаследовать стандартные конструкции из других языков программирования [6, с. 48];
- ясность, простота единообразия понятий языка [6, с. 38];
- обеспечение простоты чтения и написания программы [6, с. 94].

Новый синтаксис должен решить ряд проблем, связанных с описанием программы для машины Тьюринга:

1. Команды могут не использовать запись на ленту нового значения, могут не перемещать ленту, не использовать переход в другое состояние.
2. Программа может содержать несколько состояний, для которых команды отличаются лишь несколькими значениями.
3. Программа может содержать команды, выполняющие одно и то же действие при различных наборах значений на лентах.

Решение данных проблем позволит сократить описание программ для машины Тьюринга.

## Синтаксис и семантика языка

Описание синтаксиса языка можно представить при помощи БНФ — формы Бэкуса-Наура [7, с. 17]. Язык описания программ для машины Тьюринга имеет синтаксис, заданный в виде БНФ на рис. 1.

Ключевые слова `turing`, `template`, `begin`, `end`, `state`, `dir`, `char`, `nul`, `left`, `right`, `and`, `or`, `write`, `move`, `goto` являются нечувствительными к регистру.

В качестве идентификатора (`<identifier>`) может выступать любая последовательность букв, цифр, и знаков «\_». Начало идентификатора не может быть цифрой или знаком «\$».

Строка (`<string>`) — любая последовательность символов, заключенная в двойные кавычки.

Символьная константа (`<character-constant>`) — символ или его шестнадцатеричное представление, заключенное в одинарные кавычки. Запись символа в шестнадцатеричном представлении имеет вид: `'\xNN'`, где NN — шестнадцатеричное число. Символ «\» задается с помощью конструкции `'\\'`. Последовательности `'\"'`, `'\''` позволяют задавать символы кавычек внутри строк и символьных констант.

Номер ленты (`<tape-number>`) — последовательность цифр, записанных после знака «\$».

Программа для машины Тьюринга, записанная с помощью заданного синтаксиса представляет собой определение символьных множеств (`<set-declaration>`) и описание правил перехода (`<transition-rule>`), сгруппированных в состояния (`<state-declaration>`). Описание правил перехода состоит из условия (`<conditional-expression>`) и списка операторов (`<statement>`).

Если состояния имеют похожие правила перехода (проблема 2, см. стр. 2), тогда можно использовать шаблоны (`<template-declaration>`), которые описывают правила перехода используя параметры из списка (`<parameter-list>`). В таком случае определение состояния будет содержать символ «:», идентификатор шаблона и список фактических параметров (`<initialiser-list>`).

Проблема, когда при различных наборах значений на лентах автомат выполняет одинаковые действия (проблема 3, см. стр. 2), решается путем использования условных выражений (`<conditional-expression>`). К примеру, если одно и то же правило перехода используется, когда на двух лентах записаны одинаковые значения из множества `alpha`, то условное выражение может иметь вид: `(alpha, alpha) and $2 == $1`.

В случае, если команда не меняет значение на ленте, не передвигает ленту или не переводит автомат в новое состояние (проблема 1, см. стр. 2), то соответствующий оператор (`<statement>`) может быть опущен.

```

<translation-unit> ::= {<external-declaration>}*
<external-declaration> ::= <turing-definition>
<turing-definition> ::= turing <identifier> { {<set-declaration>}* {<turing-declaration>}+ }
<set-declaration> ::= <identifier> = <set-constant>
<set-constant> ::= <string>
<turing-declaration> ::= <state-declaration>
    | <template-declaration>
<template-declaration> ::= template <identifier> ( <parameter-list> ) {<transition-rule>}+
<state-declaration> ::= {begin}? state <identifier> {<transition-rule>}+
    | {begin}? state <identifier> : <identifier> ( <initializer-list> )
<parameter-list> ::= <parameter-declaration>
    | <parameter-list> , <parameter-declaration>
<parameter-declaration> ::= <type-specifier> <identifier>
<type-specifier> ::= dir | char | state
<initializer-list> ::= <initializer>
    | <initializer-list> , <initializer>
<initializer> ::= <character-expression>
    | <direction-expression>
    | <state-expression>
<character-expression> ::= <character-constant>
    | <number>
    | <identifier>
    | <tape-number>
    | nul
<set-expression> ::= <set-constant>
    | <identifier>
<direction-expression> ::= <direction-constant>
    | <identifier>
<direction-constant> ::= left | right
<state-expression> ::= <identifier> | end
<conditional-expression> ::= <or-expression>
<or-expression> ::= <and-expression>
    | <or-expression> or <and-expression>
<and-expression> ::= <equality-expression>
    | <and-expression> and <equality-expression>
<equality-expression> ::= <relational-expression>
    | <tape-number> == <character-expression>
    | <tape-number> != <character-expression>
<relational-expression> ::= <primary-expression>
    | <tape-number> < <character-expression>
    | <tape-number> > <character-expression>
    | <tape-number> <= <character-expression>
    | <tape-number> >= <character-expression>
<primary-expression> ::= <tape-expression>
    | ( <tape-list> )
<tape-list> ::= <tape-expression>
    | <tape-list> , <tape-expression>
<tape-expression> ::= <character-expression>
    | <set-expression>
<transition-rule> ::= <conditional-expression> : {<statement>}*
<statement> ::= <write-statement>
    | <move-statement>
    | <goto-statement>
<write-statement> ::= write <character-expression> ;
    | <tape-number> . write <character-expression> ;
<move-statement> ::= move <direction-expression> ;
    | <tape-number> . move <direction-expression> ;
<goto-statement> ::= goto <state-expression> ;

```

Рисунок 1 — Синтаксис языка описания машины Тьюринга в форме Бэкуса — Наура

## Описание структуры разработанной системы

Разработанная система состоит из компилятора `mtrc`, написанного на языке C++, и интерпретатора правил перехода, выполненного в виде статической библиотеки (`statestep.lib`), написанной частично на языке C и на Ассемблере.

Компилятор `mtrc` — это программа, которая считывает текст программы, записанный на языке описания машин Тьюринга, и транслирует (переводит) его в эквивалентную программу для интерпретатора правил перехода (рис. 2). В процессе трансляции, компилятор может сообщать пользователю о наличии ошибок в исходной программе [8].

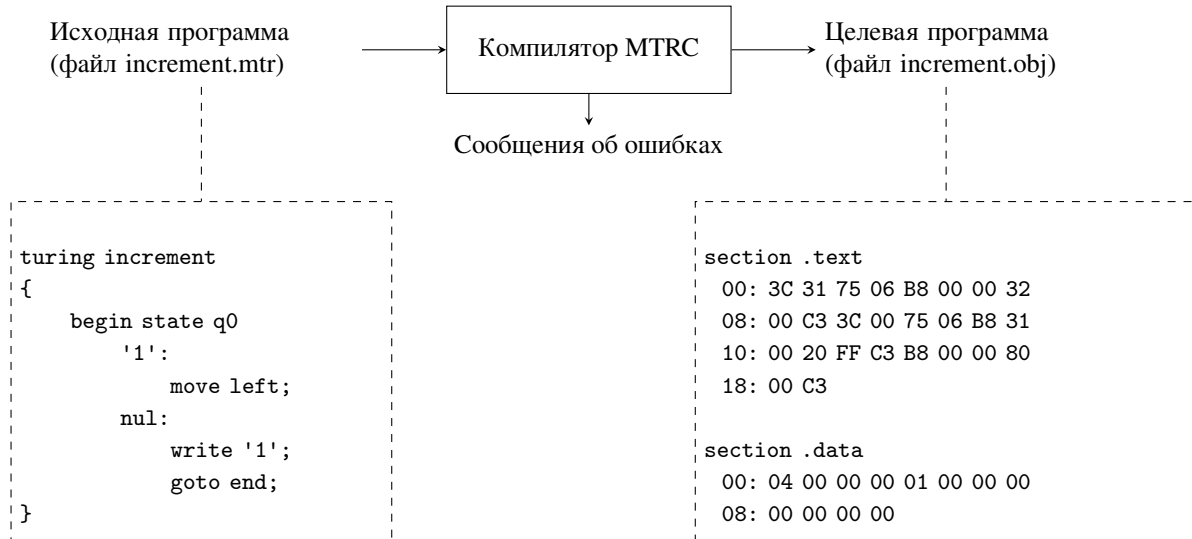


Рисунок 2 — Компилятор `mtrc`

В качестве примера для исходной программы использована машина Тьюринга, которая прибавляет 1 к числу в унарном коде. Математическая запись команд этой машины Тьюринга имеет вид:

$$\begin{aligned}
 q_1 1 &\rightarrow q_1 1L; \\
 q_1 \lambda &\rightarrow q_2 1N.
 \end{aligned}
 \tag{3}$$

Компилятор создает объектный файл, содержащий секции `.data` и `.text`. Секция `.data`

содержит таблицу состояний, которая представляет собой массив указателей на процедуры из секции `.text`.

В данном примере компилятор создал одну процедуру для состояния, которая содержится в секции `.text`. Семантика этой процедуры может быть описана с помощью ассемблерных команд и языка C (табл. 1).

Таблица 1 — Дизассемблирование скомпилированного объектного модуля

Машинный код	Ассемблер x86	Язык C
00: 3C 31	<code>cmp al, 31h</code>	<code>switch(al) {</code>
02: 75 06	<code>jne .e1</code>	<code>case '1':</code>
04: B8 00 00 32 00	<code>mov eax, 00320000h</code>	<code>return 0x00320000;</code>
09: C3	<code>ret</code>	<code>case 0:</code>
0A: 3C 00	<code>.e1: cmp al, 0</code>	<code>return 0xFF200031;</code>
0C: 75 06	<code>jne .e2</code>	<code>default:</code>
0E: B8 31 00 20 FF	<code>mov eax, 0FF200031h</code>	<code>return 0x00800000;</code>
13: C3	<code>ret</code>	<code>};</code>
14: B8 00 00 80 00	<code>.e2: mov eax, 00800000h</code>	
19: C3	<code>ret</code>	

Процедура, созданная компилятором, возвращает правило перехода, которое зависит от значения регистра AX. В этот регистр интерпретатор должен записывать символы, содержащийся на лентах в текущем состоянии машины.

В реализации эмулятора машины Тьюринга использованы эффективные алгоритмы, записанные на языке Ассемблера [9], который существенно повышают скорость выполнения программы [10].

Для использования программы, написанной на данном языке программирования необходимо написать простую программу на языке С, использующую эмулятор машины Тьюринга.

## Выводы

Разработанный язык описания программ для эмулятора машины Тьюринга не является полноценным языком программирования, однако он может быть использован в программных разработках вместе с языками С/С++, С#, и другими.

Применение разработанного языка позволит ускорить работу программного обеспечения, которое использует механизм машины Тьюринга.

## Литература

1. А. К. Гуц. Математическая логика и теория алгоритмов: Учебное пособие. [Текст] / А. К. Гуц. — Омск : Издательство Наследие. Диалог-Сибирь, 2003. — 108 с.
2. Rodger, S. H. JFLAP: An Interactive Formal Languages and Automata Package. [Text] / S. H. Rodger, T. W. Finley. — [S. l.] : Jones and Bartlett, 2006. — 192 p.

3. М. М. Чернушко. Применение машины Тьюринга для реализации алгоритмов шифрования [Текст] / М. М. Чернушко // Технические науки: теория и практика: материалы II междунар. науч. конф. (г. Чита, январь 2014 г.). — [Б. м.] : Издательство Молодой ученый, 2014. — С. 19–22.
4. К. Поляков. Учебная модель компьютера «Машина Тьюринга» [Текст]. — [Б. м. : б. и.], 2016. — Режим доступа: <http://kpolyakov.spb.ru/prog/turing.htm> (дата обращения: 06.10.2016).
5. А. С. Балюк. Детерминированная машина Тьюринга [Текст]. — [Б. м. : б. и.], 2007. — Режим доступа: <http://matinf.igpu.ru/simulator/tm.html> (дата обращения: 06.10.2016).
6. Прайт Т. Языки программирования: разработка и реализация [Текст] / Прайт Т., Зелковиц М. ; Под ред. А. Матросова. — СПб. : Питер, 2002. — 688 с.
7. В. А. Серебряков. Основы конструирования компиляторов [Текст] / В. А. Серебряков, М. П. Галочкин. — [Б. м.] : Едиториал УРСС, 2001. — 192 с.
8. А. Ахо. Компиляторы: принципы, технологии и инструменты [Текст] / А. Ахо, Р. Сети, Дж. Ульман. — М. : Издательский дом «Вильямс», 2003. — 768 с.
9. Ю. С. Магда. Ассемблер для процессоров Intel Pentium. [Текст] / Ю. С. Магда. — СПб. : Питер, 2006. — 410 с.
10. Ю. С. Магда. Ассемблер. Разработка и оптимизация Windows-приложений. [Текст] / Ю. С. Магда. — СПб. : БХВ-Петербург, 2003. — 544 с.

*Воробьев Л.О., Компилируемый язык описания программ для эмулятора машины Тьюринга. В статье рассматривается язык программирования для описания алгоритмов на машине Тьюринга. Проанализированы существующие способы записи программы для машины Тьюринга. Описывается синтаксис разработанного языка и обоснована эффективность его применения в разработке программного обеспечения.*

**Ключевые слова:** синтаксический анализ, компиляция, эмулятор, машина Тьюринга, форма Бэкуса-Наура

*Vorobyov L.O., The compiled programming language for emulator of Turing machines. The article deals with the programming language to describe the algorithm on a Turing machine. Analyzed the existing methods of recording a program for a Turing machine. It describes the syntax of the developed language and proved its efficiency in software development*

**Keywords:** parsing, compilation, emulator, the Turing machine, Backus-Naur Form.