

В.М. КУРЕЙЧИК, О.Б. ЛЕБЕДЕВ

Таганрогский технологический институт Южного федерального университета

kur@tsure.ru, lbk@tsure.ru

АЛГОРИТМЫ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ НА ГРАФАХ

НА ОСНОВЕ МЕТОДА МУРАВЬИНОЙ КОЛОНИИ

Рассматриваются новые технологии, принципы и механизмы решения комбинаторных задач на графах, основанные на моделировании процессов адаптивного поведения муравьиной колонии. Предложен и реализован метод решения задачи нахождения максимального паросочетания в графе и родственных ей задач раскраски графа и выделения клик в графе, основанный на выделении в графе независимого подмножества вершин. По сравнению с существующими алгоритмами достигнуто улучшение результатов.

^ Ключевые слова: коллективный интеллект, адаптивное поведение, самоорганизация, муравьиная колония, оптимизация

Введение

Среди набора комбинаторно-логических задач на графах важное место занимает проблема определения паросочетаний. Паросочетанием графа $G=(X,U)$ называют подмножество таких рёбер $U' \subseteq U$, что любые два ребра $u_k, u_l \in U'$ не имеют общих вершин, т.е. не смежны. Паросочетание максимальной мощности определяется как паросочетание, включающее максимальное число рёбер [1]. Алгоритмы решения данной задачи применяются при проектировании инженерных сетей, коммуникаций, построения систем поддержки принятия решений в неопределённых условиях, проектировании СБИС и т.п. Задачи такого типа относятся к переборным задачам с экспоненциальной временной сложностью. В этой связи разрабатывают различные эвристики для построения алгоритмов с полиномиальной временной сложностью. Существуют алгоритмы определения паросочетаний в графе, основанные на использовании потоков в сетях [1,2], имитационного моделирования [3], генетического поиска [4] и других эвристиках, которые обеспечивают приемлемые результаты при решении задач малой и средней сложности. Часто эта процедура используется в итерационных структурах. Это предъявляет повышенные требования к качеству и времени решения задачи нахождения

максимального паросочетания. Возникшие потребности в решении задач большой и очень большой размерности является побудительным мотивом исследований и разработок новых эффективных алгоритмов. Анализ литературы показывает, что наиболее успешными в этих условиях являются математические методы, в которых заложены принципы природных механизмов принятия решений [5, 6, 7]. К таким методам можно отнести, прежде всего, методы моделирования отжига [8], метод эволюционного моделирования [9], генетические алгоритмы [10], эволюционной адаптации [11, 12], алгоритмы роевого интеллекта [13] и муравьиные алгоритмы (Ant Colony Optimization – ACO) [14]. Идея муравьиного алгоритма – моделирование поведения муравьёв, связанного с их способностью быстро находить кратчайший путь от муравейника к источнику пищи. Основу поведения муравьиной колонии составляет самоорганизация, обеспечивающая достижения общих целей колонии на основе низкоуровневого взаимодействия благодаря которому, в целом, колония представляет собой разумную многоагентную систему.

В работе излагается методика решения задачи нахождения максимального паросочетания в графе и родственных ей задач раскраски графа и выделения клик в графе, основанная на моделировании адаптивного поведения муравьиной колонии.

^ Постановка задачи нахождения паросочетания в графе

Пусть дан граф $G=(X,U)$ (рис. 1). $U=\{u_i \mid i=1,2,\dots,9\}$. Паросочетание такого графа определяется как множество рёбер, не имеющих общих вершин. Например: паросочетание $P=\{u_1, u_4, u_7, u_9\}$. Построим граф $G_d = (U,V)$ – двойственный для графа G . Вершины графа G_d – соответствуют рёбрам графа G . Пара вершин (u_i, u_j) в графе G_d связаны ребром в том и только в том случае, если в графе G пара рёбер (u_i, u_j) смежны, т.е. инциденты одной вершине.

Множество X_0 вершин графа $G = (X,U)$ называется внутренне устойчивым, если любые две вершины $x_i \in X_0$ и $x_j \in X_0$ не являются смежными. Максимальное число вершин во внутренне устойчивом множестве графа G называется числом внутренней устойчивости и обозначается как $\alpha(G)$. Иногда число внутренней устойчивости называют также числом независимости графа G .

Рис. 1. Пример графа

Для примера, приведенного на рис.1, двойственный граф G_d имеет вид, представленный на рис.2.

Рис. 2. Двойственный граф G_d

Подмножество вершин $P=\{u_1, u_4, u_7, u_9\}$ является внутренне устойчивым, т.к. любые две вершины подмножества P не смежны. Таким образом, паросочетанию в графе G соответствует внутренне – устойчивое подмножество двойственного графа G_d . Максимальному по мощности паросочетанию в графе G соответствует предельное внутренне – устойчивое подмножество (содержащее наибольшее число вершин) двойственного графа G_d .

Раскраской графа называется такое приписывание цветов его вершинам, что никакие две смежные вершины не получают одинакового цвета. Минимальное число цветов, в которое можно раскрасить граф G , называется хроматическим числом и обозначается $\chi(G)$. Если в графе G выделить s непересекающихся друг с другом внутренне – устойчивых подмножеств вершин, то граф можно раскрасить в s цветов. Другими словами, задача раскраски графа сводится к задаче формирования в графе G непересекающихся внутренне – устойчивых подмножеств вершин.

Рассмотрим задачу о клике. Кликой графа G называется максимальное по включению множество X_0 вершин графа, любые две из которых являются смежными. Нетрудно видеть, что при переходе от графа G к его дополнению G_k каждая клика в G переходит в независимое множество в G_k . Отсюда следует, что задача выделения клики в графе G сводится к задаче выделения независимого множества вершин в графе G_k , являющегося дополнением графа G .

Таким образом, в основе процедур построения максимального паросочетания, раскраски графа, выделения в графе клик лежит одна общая процедура формирования в графе $G(X, U)$ внутренне – устойчивого множества вершин $X_1 \subseteq X$.

Механизмы выделения в графе независимого подмножества

вершин на основе моделирования адаптивного

поведения муравьиной колонии

Пусть дан граф $G(X, U)$, где X – множество вершин, $|X| = n$, U – множество ребер. Сформулируем задачу формирования в графе $G(X, U)$ внутренне – устойчивого множества вершин $X_1 \subseteq X$ как задачу разбиения.

Необходимо разбить множество X на два непустых и непересекающихся подмножества X_1 и X_2 , таких, что любые две вершины $x_i \in X_1$ и $x_j \in X_1$ не являются смежными, $X_1 \cup X_2 = X$, $X_1 \cap X_2 = \emptyset$. Пусть $|X_1| = n_1$, $|X_2| = n_2$, $n_1 + n_2 = n$. Критерий оптимизации – число вершин $F = n_1$ в подмножестве X_1 . Цель оптимизации максимизация критерия F .

Для поиска решения задачи используется полный граф решений $R(X, E)$, где E – множество всех ребер полного графа, связывающих множество вершин X . В процессе решения участвует коллектив муравьев (агентов). Каждый из агентов формирует свое решение – свое множество X_{1k} , где k – номер агента. Формирование множества X_{1k} осуществляется последовательно (пошагово). На каждом шаге t у k -ого агента есть список вершин, уже включенных в формируемое множество – $X_{1k}(t)$ и список оставшихся (свободных) вершин $X_{ck}(t)$, $X_{1k}(t) \cup X_{ck}(t) = X$. На первом шаге в каждое формируемое множество $X_{1k}(t)$, где $t = 1$, включается вершина графа G , причем вершины графа G распределяются по всем множествам $X_{1k}(1)$ равномерно, то есть в каждом множестве $X_{1k}(1)$ своя начальная вершина, $(i, j) [X_{1i}(1) \cap X_{1j}(1) = \emptyset]$. Такое распределение необходимо, чтобы все вершины графа G имели одинаковые шансы быть отправной точкой при формировании узла X_1 . В модификациях алгоритма использовались также $\gamma \cdot n$ муравьев, причем каждая группа из γ муравьев используют в качестве начального одно и то же $X_{1i}(1)$. На конечном шаге $t = n_1$ k -м агентом будет сформировано множество $X_{1k}(n_1) = X_{1k}$, $|X_1(n_1)| = n_1$ такое, что любые две вершины $x_i \in X_{1k}$ и $x_j \in X_{1k}$ в графе $G(X, U)$ не являются смежными. Шаг $t = n_1$ является конечным, если после его выполнения не существует вершины $x_i \in X_{ck}$ такой, чтобы x_i не была смежной с любой вершиной $x_j \in X_{1k}$.

Моделирование поведения муравьев в процессе формирования каждым из них своего подмножества X_{1k} связано с распределением и учетом количества феромона на множестве ребер графа R . На начальном этапе на

всех ребрах графа R откладывается одинаковое (небольшое) количество феромона ξ/m , где $m = |E|$. Вероятность включения в формируемое отдельным муравьем множество $X_{1k}(t)$, вершины $x_j \in X_{sk}(t)$, не имеющей в графе G связей с вершинами множества $X_{1k}(t)$, пропорциональна суммарному количеству феромона на ребрах, связывающих вершину x_j с $X_{1k}(t)$ в графе R . Количество откладываемого феромона пропорционально числу вершин сформированного узла $X_{1k}(t)$. Чем больше мощность X_{1k} , тем больше феромона будет отложено на каждом ребре полного подграфа $R_{1k} \subseteq R$, построенного на вершинах узла X_{1k} следовательно, большее количество муравьёв будет включать вершины узла X_{1k} при синтезе собственного внутренне – устойчивого подмножества. Для избегания преждевременной сходимости используется отрицательная обратная связь в виде испарения феромона.

Процесс поиска решений итерационный. Каждая итерация I включает три этапа. На первом этапе муравей находит решение, на втором этапе откладывает феромон, на третьем этапе осуществляется испарения феромона. В работе используется циклический (ant-cycle) метод муравьиных систем. В этом случае ферромомоны откладываются агентом на ребрах после полного формирования решения.

На первом этапе каждой итерации каждый k -ый муравей формирует свое собственное подмножество X_{1k} . Процесс построения подмножества X_{1k} пошаговый. На каждом шаге агент применяет вероятностное правило выбора следующей вершины для включения ее формируемое множество $X_{1k}(t)$.

Первый этап осуществляется следующим образом. Формируется подмножество $X^*_{sk}(t) \subseteq X_{sk}(t)$, такое, что ни один из элементов $x_i \in X^*_{sk}(t)$ не имеет связей ни с одним из элементов $x_j \in X_{1k}(t)$. Агент просматривает все вершины $X^*_{sk}(t)$. Для каждой вершины $x_i \in X^*_{sk}(t)$ рассчитываются два параметра:

f_{ik} – суммарное количество феромона на ребрах графа R , связывающих $x_i \in X^*_{sk}(t)$ с вершинами подмножества $X_{1k}(t)$;

s_{ik} – число связей на графе G между x_i и $X^*_{sk}(t)$.

По формуле (1) – при мультипликативной свертке, либо по формуле (2) – при аддитивной свертке определяется потенциальная стоимость F_{ik} связей $x_i \in X^*_{sk}(t)$ с $X_{1k}(t)$:

$$F_{ik} = (f_{ik})^\alpha / (s_{ik} + 1)^\beta, \quad (1)$$

$$F_{ik} = (f_{ik})^\alpha + (1 / (s_{ik} + 1))^\beta, \quad (2)$$

где α , β – управляющие параметры, которые подбираются экспериментально.

Вероятность $P_{ik}(t)$ включения вершины $x_i \in X^*_{sk}(t)$ в формируемое подмножество $X_{1k}(t)$ определяется следующим соотношением:

$$P_{ik}(t) = F_{ik} / \sum_i F_{ik}. \quad (3)$$

Агент с вероятностью $P_{ik}(t)$ выбирает одну из вершин, которая включается в подмножество $X_{1k}(t)$ и исключается из подмножества $X_{sk}(t)$.

При $\alpha = 0$ наиболее вероятен выбор вершины x_i минимально связанной с вершинами подмножества $X^*_{sk}(t)$, что косвенно способствует тому, что на последующем шаге среди $X^*_{sk}(t)$ будут вершины, не связанные с $X_{1k}(t)$, и следовательно $|X_{1k}(t)|$ может расти.

При $\beta = 0$ выбор происходит только на основании феромона, что приводит к субоптимальным решениям.

Поэтому необходим компромисс между этими величинами, который находится экспериментально.

После формирования муравьями узлов (каждый муравей – свой узел X_{1k} за n_k шагов), на втором этапе итерации, каждый муравей откладывает феромон на рёбрах полного подграфа $R_{1k} \in R$, построенного на вершинах узла X_{1k} .

Количество феромона $\tau_{hk}(l)$, откладываемое k -ым муравьем на каждом ребре подграфа $R_{1k} \in R$, построенного на l -й итерации, определяется следующим образом:

$$\tau_{hk}(l) = \delta \cdot D_k(l), \quad (4)$$

где l – номер итерации, δ – общее количество феромона, откладываемое k -м муравьем на ребрах подграфа $R_{1k} \subseteq R$, $D_k(l)$ – число вершин подмножества X_{1k} , сформированного k -ым муравьем на l -ой итерации. (Другими словами, целевая функция для данного решения.) Обозначим как $\phi_{ij}(l)$ суммарное количество феромона, отложенного на дуге (i,j) всеми муравьями на l -й итерации.

После того, как каждый агент сформировал решение и отложил феромон, на третьем этапе происходит общее испарение феромона на ребрах полного графа R в соответствии с формулой (5).

$$h_{ij}(t+1) = h_{ij}(t) \cdot (1 - \rho) + \phi_{ij}(l), \quad (5)$$

где $h_{ij}(t)$ – уровень феромона на ребре (i, j) , ρ – коэффициент обновления. После выполнения всех действий на итерации находится агент с лучшим решением, которое запоминается. Далее осуществляется переход на следующую итерацию.

Временная сложность этого алгоритма зависит от времени жизни колонии l (число итераций), количества вершин графа n и числа муравьев m , и определяется как $O(l \cdot n^2 \cdot m)$.

Алгоритм выделения в графе независимого подмножества вершин на основе метода муравьиной колонии формулируется следующим образом.

1. В соответствии с исходными данными определяется число агентов. Оно равно числу n вершин графа $G(X, U)$.
2. Формируется граф поиска решений $R(X, E)$, в каждую вершину которого помещается агент.
3. На всех ребрах графа $R(X, E)$ откладывается начальное количество феромона.

Задаются значения параметров: α , β . Выбирается формула определения потенциальной стоимости $F_{ik}(t)$ связей ((1) или (2)).

4. Задается число итераций Nl .

5. $l=1$.

6. На первом этапе каждой итерации на графе поиска решений $R(X,E)$ каждым агентом строится маршрут $M_k(l)$ и формируется решение $P_k(l)$.

7. Для каждого решения $P_k(l)$, находится значение целевой функции $D_k(l)$.

8. Каждый муравей откладывает феромон на рёбрах полного подграфа $R_{1k}(l) \subseteq R$, построенного на вершинах узла $X_{1k}(l)$. Количество феромона откладываемого k -ым агентом прямо пропорционально числу $D_k(l)$ вершин подмножества X_{1k} , сформированного k -ым муравьем на l -ой итерации.

9. Испарение феромона на ребрах (или вершинах) графа поиска решений $R(X,E)$.

10. Выбор лучшего решения, полученного на протяжении всех выполненных итераций.

Временная сложность этого алгоритма на одной итерации определяется как $O(n^2)$, где n – количество вершин графа $G(X, U)$.

В общем случае время работы этого алгоритма зависит от времени жизни колонии l (число итераций), количества вершин графа n и числа муравьев m , помещаемых в каждую вершину графа поиска решений $R(X,E)$.

После формирования в графе $G(X, U)$ внутренне – устойчивого множества вершин $X_1 \subseteq X$. для построения паросочетания или выделения в графе клики осуществляется переход от графа G к исходному графу G_i .

При этом при построения паросочетания граф G рассматривается как двойственный исходному графу G_i , а при выделении клики граф G рассматривается в как дополнительный исходному графу G_i .

При решении задачи раскраски графа подмножество X_1 окрашивается в один цвет и исключается из X . Далее выполняются аналогичные действия, пока не будут раскрашены все вершины.

Алгоритм разбиения был реализован на языке Си++. Экспериментальные исследования проводились на ЭВМ типа IBM PC/AT. Примерно одинаковые по качеству решения можно получить, используя как аддитивную, так и мультипликативную свертку, варьируя управляющие параметры α и β . Тестирование производилось на бенчмарках 19s, PrimGA1, PrimGA2. Сравнение с известными алгоритмами показало, что при меньшем времени работы у полученных с помощью муравьиного алгоритма решений значения целевой функции лучше (меньше) в среднем на 6 %. В среднем запуск программы обеспечивает нахождения решения, отличающегося от оптимального менее, чем на 0,5 %.

Выводы

На основе сравнительного анализа существующих подходов и методов для решения комбинаторных задач на графах использованы мультиагентные методы интеллектуальной оптимизации, базирующиеся на моделировании адаптивного поведения муравьиной колонии.

В отличие от канонической парадигмы муравьиного алгоритма агент на графе решений $R(X,E)$ совершает перемещение не от вершины к вершине, а от группы вершин к вершине, при этом главная цель заключается в формировании подмножеств вершин (подграфа), а не построение маршрута. Это расширяет область применения и круг решаемых задач.

Использован комбинированный подход к формированию оценки, характеризующей выбор вершины для включения в формируемое подмножество вершин.

Предложенный алгоритм показал свою эффективность.

Программа дальнейших исследований будет нацелена на поиск подходов для преодоления локального барьера, основанных на сочетании различных видов эволюции, в частности, муравьиного и эволюционного алгоритма нахождения максимального паросочетания, рассмотренного в работе [11].

^ Список литературы

Андерсон Д. Дискретная математика и комбинаторика. М.: Вильямс, 2003.

Кормен К., Лейзерсон Ч., Ривест Р. Алгоритмы построение и анализ. – М.: МЦМНО. 2000.

Свами М., Тхуласираман К. Графы, сети и алгоритмы. – М.: Мир. 1984.

Курейчик В.В., Курейчик В.М. Генетический алгоритм определения паросочетаний графа. // Труды 10-й международной конференции “Knowledge-dialogue-solution”, Варна, Болгария, 2003. С. 246–251.

Di Caro G., Ducatelle F., Gambardella L.M. AntHocNet: An adaptive nature-inspired algorithm for routing in mobile ad hoc networks. // European Transactions on Telecommunications, 16(5): 443–455. 2005.

Engelbrecht A.P. Fundamentals of Computational Swarm Intelligence. John Wiley & Sons, Chichester, UK. 2005.

МакКоннелл Дж. Основы современных алгоритмов. Москва, Техносфера, 2004.

Wong D.F., Leong H.W., and Lin C.L. Simulated Annealing for VLSI Design. Boston, MA : Kluwer Academic. 1988.

Емельянов В.В., Курейчик В.М., Курейчик В.В. Теория и практика эволюционного моделирования. М.: Физматлит. 2003.

Mazumder P., Rudnick E. Genetic Algorithm For VLSI Design, Layout & Test Automation. India, Pearson Education. 2003.

Лебедев Б.К., Лебедев О.Б. Эволюционный алгоритм нахождения максимального паросочетания. 3-й Международный НТС “Интегрированные модели и мягкие вычисления в искусственном интеллекте”. М: Изд-во Физматлит. 2005. С. 274–280.

Курейчик В.М., Лебедев Б.К., Лебедев О.Б. Поисковая адаптация: теория и практика. М.: Физматлит. 2006.

Clerc M. Particle Swarm Optimization. ISTE, London, UK. 2006.

Dorigo M. and Stützle T. Ant Colony Optimization. MIT Press, Cambridge, MA. 2004.