

ния, призванного повысить эффективность управления электрическими сетями.

Внедрение новых ИТ технологий, развитие систем телемеханики приведено в итоге решить главную и основную функцию Южных электрических сетей перед своими потребителями – гарантированное энергоснабжение.

ТАМИНДАРОВ Равиль Тимиргалиевич, ведущий программист Южных электрических сетей АК «Омскэнерго».

ШАХОВ Владимир Григорьевич, кандидат технических наук, профессор кафедры АиСУ ОмГУПС.
ЯВОРСКИЙ Александр Николаевич, главный инженер Южных электрических сетей АК «Омскэнерго».

В. К. ФЕДОРОВ
В. И. СУРИКОВ
П. В. РЫСЕВ

Омский государственный
технический университет

УДК 621.317

ЭНТРОПИЙНЫЙ АНАЛИЗ РЕЖИМОВ НЕЛИНЕЙНЫХ ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ СИСТЕМ

Целью статьи является анализ функциональной устойчивости НЭЭС с использованием понятия энтропии.

Введение

Вероятностным называется такое решение, которое может быть представлено плотностью вероятностей переменных состояния и из которого следует вывод о функциональной устойчивости или неустойчивости нелинейной электротехнической системы (НЭЭС). По определению НЭЭС функционально устойчива, если при заданной сколь угодно малой области α в пространстве переменных состояния можно указать такую область $\beta(\alpha)$ в пространстве параметров НЭЭС, что при движении вектора параметров в любой точке области $\beta(\alpha)$ вектор переменных состояния не выйдет за пределы области α , в противном случае НЭЭС будет функционально неустойчива.

Поддержание переменных состояния в допустимых пределах представляет актуальную задачу оперативного управления НЭЭС, так как выход переменных состояния за допустимые пределы может перерасти в аварийный режим.

1. Энтропия НЭЭС

Существующая теория указывает на то, что анализ должен исходить из свойств первой δH и второй $\delta^2 H$ вариаций энтропии H . Вероятность P возникновения флукутирующих переменных состояния выражается формулой $P = \exp(\delta H)$, где δH – отклонение энтропии от своего максимального значения. Представим $\delta H = \delta H + \frac{1}{2} \delta^2 H$, получим $P = \exp(\delta H - \frac{1}{2} \delta^2 H)$.

Поэтому анализ НЭЭС должен опираться на свойства первой и второй вариаций энтропии.

Будем полагать, что НЭЭС описываются обыкновенными дифференциальными уравнениями вида

$$\frac{dx_i}{dt} + f_i(x_1, \dots, x_n, t) = \xi_i, i = 1, \dots, n, \quad (1)$$

где $x(t) = (x_1, \dots, x_n, t)^T$ – отклонения переменных состояния от установленных значений, t – знак трансформирования, $\xi = (\xi_1, \dots, \xi_n, t)^T$ – случайные функции времени с матрицей спектральных плотностей $S = [S_{ij}]$, $S_{ij} = \text{cov} \xi_i \xi_j$, f_i – характеристики НЭЭС, относительно которых в дальнейшем используются различные предположения, t – текущее время.

Относительно $x(t) = (x_1, \dots, x_n, t)^T$ принимается, что это процессы с ограниченной дисперсией $D = (D_{11}, \dots, D_{nn}, D_{tt}) \in M$. Такое предположение полностью соответствует реалиям функционирования реальных НЭЭС.

Текущая плотность вероятности $P(x, t)$ в пространстве переменных состояния $x(t)$ подчиняется уравнению диффузии вероятностей

$$\frac{\partial P}{\partial t} - \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} (P \cdot f_i) - \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n S_{ij} \frac{\partial^2 P}{\partial x_i \partial x_j} = 0, \quad (2)$$

причем величины P , $P \cdot f_i$, $\frac{\partial P}{\partial x_i}$ исчезают на бесконечности:

$$\text{если } x \rightarrow \infty, \text{ то } P \rightarrow 0, P \cdot f_i \rightarrow 0, \frac{\partial P}{\partial x_i} \rightarrow 0, i = 1, \dots, n.$$

В условиях неопределенности и случайных взаимодействий фактором, определяющим тенденции изменений переменных состояния, является энтропия H , зависящая от состояния НЭЭС.

$$H = - \int_{-\infty}^{+\infty} P(x, t) \ln P(x, t) dx_1 \dots dx_n. \quad (3)$$

Критерий абсолютной функциональной устойчивости, полученный в виде

$$\frac{\partial H}{\partial R_i} = 0, \frac{\partial^2 H}{\partial R_i^2} > 0, \quad (4)$$

утверждает, если приращения энтропии H при изменении параметра НЭЭС R_i не происходит, иначе говоря, если корреляционный момент R_i между i -м и j -м переменными состояния как функции от R_i имеет локальный максимум или вообще не зависит от R_i , то НЭЭС абсолютно функционально устойчив по R_i , $i = 1, \dots, n$.

Сообщение (4) указывает на то, что энтропия H как функция от R_i имеет максимальное значение, поскольку $\frac{\partial H}{\partial R_i} = 0$. Для реальных НЭЭС трудно оценить точное выполнение равенства $H(R_i) = H_{\max}$, поэтому наиболее целесообразным критерием функциональной устойчивости представляется такое, который обеспечит функционирование НЭЭС с энтропией H , стремящейся к максимальному значению $H_{\max} : H(R_i) \rightarrow H_{\max}$. Скорость изменения энтропии H при этом должна быть минимальной чтобы с течением

времени значение энтропии H не удаляется от максимального значения H_{\max} .

Следовательно, указанные условия ($H \rightarrow H_{\max}$, $\frac{\partial H}{\partial t} \rightarrow F_{\max}$) существования критерия функциональной устойчивости являются прямыми следствиями критерия абсолютной функциональной устойчивости (4).

Условие $H \rightarrow H_{\max}$ с необходимостью приводит к первому критерию функциональной устойчивости: первая вариация энтропии δH равна нулю, а вторая вариация $\delta^2 H$ меньше нуля:

$$\delta H \rightarrow 0, \quad \delta^2 H < 0. \quad (5)$$

Условие $\frac{\partial H}{\partial t} \rightarrow F_{\max}$ совместно с $\delta^2 H < 0$ приводят ко второму критерию функциональной устойчивости: скорость изменения во времени $\delta^2 H$ больше или равна нулю. В противном случае:

$$\frac{\partial}{\partial t} (\delta^2 H) \geq 0. \quad (6)$$

Выражения (5) и (6) представляют собой необходимое и достаточное условие функциональной устойчивости. Вторая вариация энтропии указывает на нарастание или убывание энтропии и тем самым указывает на функциональную устойчивость или неустойчивость НЭЭС.

Переход между функциональной устойчивостью и функциональной неустойчивостью связан с нарушением неравенства (6). Вне предела допустимых значений параметра A , наравне с $\frac{\partial}{\partial t} (\delta^2 H) \geq 0$ не выполняется, флюктуации переменных состояния растут. В рамках линейных уравнений (1) следует ожидать, что флюктуации нестают бесконечно. В реальности флюктуации будут ограничены под влиянием нелинейных членов, которые преобразуют при линеаризации уравнений (1).

Представляется интересным определить класс распределений вероятностей $P(x,t)$, которые обеспечивают функциональную устойчивость НЭЭС, в исполь-
зование критерия $\delta H \rightarrow 0$, $\delta^2 H < 0$, $\frac{\partial}{\partial t} (\delta^2 H) \geq 0$. Предположим, что после некоторого начального возмущения НЭЭС эволюционирует от произвольного распределения вероятностей $P(x,t)$ к стационарному (асимптотическому) распределению вероятностей $P(x)$. Опираясь на определение энтропии, получим, что в этом случае возникающее приращение энтропии

$$H = - \int_{-\infty}^{+\infty} P(x,t) \cdot \ln \left[\frac{P(x,t)}{P(x)} \right] dx_1 dx_2. \quad (7)$$

С использованием метода вариационного исчисления находится первая δH и вторая $\delta^2 H$ вариации энтропии H :

$$\delta H = - \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\left(\ln \frac{P(x,t)}{P(x)} + 1 \right) \cdot P'(x,t) - \frac{P(x,t)}{P(x)} P'(x) \right] dx_1 dx_2, \quad (8)$$

$$\begin{aligned} \delta^2 H = & - \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\frac{1}{P(x,t)} + \frac{P(x,t)}{P'(x)} - \frac{2}{P(x)} \right] dx_1 dx_2 = \\ & = - \frac{k^2}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{(P(x,t) - P(x))^2}{P(x,t) \cdot P'(x)} dx_1 dx_2, \end{aligned} \quad (9)$$

где k – коэффициент, характеризующий σ -окрестность первого порядка для $P(x,t)$. Вторая вариация энтропии получается в виде знакопеременной квадратичной формы

Для определения функционала $\frac{\partial}{\partial t} (\delta^2 H)$ используется

возможность перестановочности оператора $\frac{\partial}{\partial t}$ и δ^2 .

Скорость изменения энтропии H равна

$$\frac{\partial H}{\partial t} = - \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\frac{\partial P(x,t)}{\partial t} \cdot \ln \frac{P(x,t)}{P(x)} + \frac{\partial P(x,t)}{\partial x} \right] dx_1 dx_2, \quad (10)$$

Подставляя в (10) выражение для $\frac{\partial P}{\partial t}$ из уравнения (2) и интегрируя по частям, получаем

$$\begin{aligned} \frac{\partial H}{\partial t} = & - \int_{-\infty}^{+\infty} \left[\sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \cdot P(x,t) dx_1 dx_2 + \right. \\ & \left. + \frac{1}{2} \sum_{i,j} S_{ij} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial \ln P(x,t)}{\partial x_i} \frac{\partial \ln P(x,t)}{\partial x_j} P(x,t) dx_1 dx_2 \right], \end{aligned} \quad (11)$$

Применяя к (11) операцию δ^2 , находим

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} (\delta^2 H) = & \sum_{i,j} S_{ij} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{P'(x,t)} \frac{\partial P(x,t)}{\partial x_i} \frac{\partial P(x,t)}{\partial x_j} dx_1 dx_2 = \\ & = \sum_{i,j} S_{ij} \cdot M \left[\frac{1}{P'(x,t)} \frac{\partial P(x,t)}{\partial x_i} \frac{\partial P(x,t)}{\partial x_j} \right], \end{aligned} \quad (12)$$

где M – операция математического ожидания.

Для отложенных первоначальных состояния $x(t)$, имеющих ограниченные дисперсии, решение $P(x,t)$ уравнения диффузии вероятностей (2) обладает $\delta H \rightarrow 0$, $\delta^2 H < 0$, $\frac{\partial}{\partial t} (\delta^2 H) \geq 0$ тогда, когда является гауссовым распределением вероятностей.

$$P(x,t) \rightarrow P(x) = A \cdot \exp\left(-\frac{x^2}{2D}\right), \quad (13)$$

где A, D – константы.

Таким образом, начинает выясняться в количественной форме, что кроме детерминированного уравнения состояния необходимо знать класс распределения вероятностей переменных состояния при которых НЭЭС остается функционально устойчивой или, наоборот, становится функционально неустойчивой. Принадлежность к тому или иному классу распределений вероятности переменных состояния будет определять последующую эволюцию НЭЭС, отбрасывая одну «траекторию движения» из некоторого множества потенциально возможных «траекторий».

Предельное множество не представляет собой простую траекторию, а есть некоторая поверхность.

2. Информация НЭЭС

Состояние НЭЭС можно измерять с точностью, определяемой разрешающей способностью δ . Это означает, что если наблюдаемое состояние НЭЭС представляется точкой x , то ее фактическое состояние находится в некоторой точке множества $A_1(x)$. Предположим, что имеются два наблюдателя, которые проводят измерение состояния НЭЭС в два разных момента времени. Пусть наблюдатель 1 установил, что состояние НЭЭС в момент времени t_1 соответствует точке x_{t_1} , а наблюдатель 2 установил, что состояние НЭЭС в момент времени $t_2 > t_1$ соответствует точке x_{t_2} . Справедливо, что из них больше имеет о состоянии НЭЭС – наблюдатель 1 или наблюдатель 2?

Наблюдатель 1 знает, что в момент времени t_2 точка, соответствующая состоянию НЭЭС, располагается внутри области $A_1(x)$, откуда следует, что точка, соответствующая состоянию НЭЭС в момент времени t_2 , должна располагаться внутри области $F_{t_2-t_1}(A_1(x))$. Наблюдатель 2 знает, что в момент времени t_2 точка, соответствующая состоянию НЭЭС, располагается внутри области $A_2(x)$.

Предположим, что НЭЭС представляет собой автомочную систему со скользящим потоком F . Поток F ,

называется сжимающим, если для любого x_i и x'_i и любого $\rho > 0$ выполняется неравенство $|F_i(x_i) - F_i(x'_i)| \leq |x_i - x'_i|$, и растягивающим в противном случае: $|F_i(x_i) - F_i(x'_i)| > |x_i - x'_i|$.

Поскольку отображение F является сжимающим, область $F_{\text{од}}(A_0(x_0))$ есть строгое собственное подмножество множества $A_0(x_0)$, вследствие чего наблюдатель 1 знает в момент времени t_0 состояние НЭЭС более точно. В связи с тем, что наблюдатель 1 производит измерение раньше наблюдателя 2, обладает большими объемом информации о НЭЭС, можно говорить, что в сжимающей НЭЭС происходит разрушение информации (увеличение энтропии).

В противоположном случае растягивающего потока наблюдатель, производящий измерение позднее, т.е. наблюдатель 2, больше знает о состоянии НЭЭС, поскольку подмножество $A_0(x_0)$ содержится в множестве $F_{\text{од}}(A_0(x_0))$. При этом увеличение времени сжатия перед наблюдением состояния НЭЭС приводит к увеличению степени информированности о состоянии НЭЭС, другими словами, НЭЭС с расширяющим потоком F , может рассматриваться как создающая информацию.

Итак, для сжимающей НЭЭС более точный результат получается, если не наблюдать состояние НЭЭС в момент времени t_0 , а производить его предсказание в момент t_1 , на основе состояния x_0 . При этом чем большие разности $t_1 - t_0$, тем выше точность такого предсказания. Следовательно, в случае сжимающей НЭЭС зависимость начального условия для предсказания последующих состояний НЭЭС возрастает со временем. С другой стороны, в случае расширяющей НЭЭС зависимость начального условия для предсказания последующего состояния НЭЭС со временем падает.

Поскольку по определению траектории хаотической НЭЭС должны располагаться в ограниченной области, то отсюда следует, что произвольная хаотическая НЭЭС должна характеризоваться сжатием в одном направлении и растяжением в другом, причем сжатие должно преобходить растяжение. В диссипативных НЭЭС происходит сжатие объема различных областей в пространстве состояний. Для количественного описание растяжения и сжатия, происходящих в НЭЭС, используются показатели Ляпунова.

3. Случайность и детерминированность

Наличие концептуальных соображений относительно того, что в конечном счете ограничивает предсказуемость состояния НЭЭС – флюктуации, методные начальные данные или дефекты математической модели.

Понятие ограниченности возможностей предсказания, и не только в электротехнике, связано с исследованием сложных движений типа комбинационных структур, погрешностей в начальных условиях и с современным качественно новым представлением о локальной неустойчивости поведения большинства сложных систем.

При использовании критерия оптимальности и надежности для хаотических режимов НЭЭС получим результат, из которого следует, что можно заменять оптимальное решение x^* некоторой областью B в n -мерном пространстве и считать, что любое решение x из B является оптимальным. Границы области S находятся как

$$\delta^2(S) = \left(\frac{\partial^2 F_1}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 F_n}{\partial x^2} \right)_{\text{diag}}^{-1}, \quad (14)$$

где δ – ровнокупный фактор неопределенности, реальная сумма частных факторов неопределенности; F_1, F_n – условные целевые функции, определяющие чувстви-

тельность оптимальных решений к изменению параметров.

Если $\lambda_i > 0$ – наибольший из показателей, то для среднего квадрата δ^2 имеем

$$\delta^2 = (\delta_x^2 + \delta_y^2 + \delta_z^2) \cdot r^{2n}, \quad (15)$$

где $\delta_x, \delta_y, \delta_z$ характеризуют влияние трех основных факторов, определяющих качество предсказуемости. Из этого следует, что горизонт предсказуемости, достигаемый при точных начальных данных $\delta^2 \ll \delta^2_0$ и на основе удовлетворительной модели $\delta^2_0 \ll \delta^2$, определяется лишь флюктуацией переменных состояния. Поэтому наибольшая степень предсказуемости получается тогда, когда действуют только флюктуации переменных состояния.

Увеличение целевой энтропии приводит к возрастанию δ , и границы области S . Это означает, что увеличивающаяся неопределенность в достижении оптимального качества предсказуемости делает лишним смысл замены x^* на x . Таким образом, любая реальная НЭЭС не может быть абсолютно и исчерпывающе детализирована в пространстве состояний x в силу существования конечной области S . Иначе говоря, формулы (14), (15) устанавливают связь между случайностью и неопределенностью любого набора липотез в рамках теории хаотических режимов (аналог теоремы Гёделе).

Отсюда следует, что если режимы НЭЭС не могут быть детализированы в пространстве x в исчерпывающем смысле, то описание их в пространстве состояний неизбежно приобретает вероятностный смысл и характеризуется плотностью вероятности $P(x,t)$. В связи с этим понимание реальных режимов НЭЭС должно быть расширено до включения в него наряду с реализовавшимися режимами и потенциально возможными режимами и их показатели качества должны быть взаимосогласованными, что математически выражается условием нормировки плотности вероятности $P(x,t)$. Переопределение потенциальных возможностей (режимов) и отображающих их вероятностей в зависимости от реализовавшихся режимов носит объективный характер и математически выражается формулой Байеса.

Возможность численного расчета области неопределенности S позволяет рационально и объективно сделать выбор вероятностного или детерминированного подхода при анализе режимов НЭЭС: если область S меньше критической величины, то необходимо применять вероятностный подход.

Таким образом, получено обоснование того, что соотношение неопределенности (14) выражает общий принцип – принцип дополнительности (комплémentарности) вероятностного и детерминированного подходов к анализу проблемы качества предсказуемости.

Используемая математическая модель определяет уравнением диффузии вероятностей переменных состояния с набором начальных и граничных условий

$$\frac{\partial P(x,t)}{\partial t} = Y \left[\frac{\partial^2 P(x,t)}{\partial x^2} \cdot \frac{\partial P(x,t)}{\partial x} \right], \quad (16)$$

где Y – оператор математической модели, $P(x,t)$ – плотность вероятности переменных состояния.

Неопределенность модельного оператора Y при вычислениях параметрическими состояниями НЭЭС выступает на том же уровне, что и различные флюктуационные факторы. Степень детерминированности переменных состояния может возрастать как за счет улучшения математической модели (16) при меньших флюктуациях переменных состояния, так и за счет включения одного из флюктуационных факторов в расширенную математическую модель. Случайность переменных состояния НЭЭС по отношению к одной модели не

противоречит тому, что те же переменные состояния движутся детерминированными по отношению к другим, более удачной математической модели. В этом отношении принятая концепция указывает на то, что практическая предсказуемость – непредсказуемость будущего и зависит от способности выбрать удачную математическую модель.

В условиях неопределенности и случайных взаимодействий факторов, определяющих тенденции изменения переменных состояния НЭЭС, является энтропия Н. зависящая от состояния НЭЭС, а точнее говоря, ее вторая вариация $\delta^2 H$.

Увеличение энтропии при эволюции переменных состояния к стационарному состоянию оказывается возможным из-за того, что заданные параметры НЭЭС достаточны лишь для определения стационарного состояния, а выбор начального распределения $P(x, 0)$ остается произвольным.

При произвольном изменении параметров НЭЭС стационарные решения уравнения (16) приводят к трем типам устойчивых структур плотностей вероятностей переменных состояния: пик - $P_1(x)$, кратер со склонящимися стенками - $P_2(x)$, плато - $P_3(x)$. Точки бифуркации, соответствующие переходу $P_1(x) \rightarrow P_2(x) = P_3(x)$, определяются критическими значениями обобщенного параметра Δ_0 .

Структуре $P_1(x)$ соответствует функциональная устойчивость НЭЭС (вероятность Р нахождения показателей качества функционирования в допустимых пределах высока и может только возрастать), $P_2(x)$ соответствует мягкая потеря функциональной устойчивости НЭЭС (Р циклически меняется, то она высока, то низка), $P_3(x)$ соответствует жесткая потеря функциональной устойчивости НЭЭС (нахождение показателей качества функционирования в допустимых пределах и вне их равновероятно).

Хотя каждая из перечисленных структур $P_1(x)$, $P_2(x)$, $P_3(x)$ сопряжена с качественным изменением режима НЭЭС, между ними имеется существенное различие. При мягкой потере функциональной устойчивости НЭЭС $P_1(x) \rightarrow P_2(x)$ среднеквадратичное отклонение переменных состояния увеличивается медленно и остается пропорциональным $\sqrt{\Delta_0}$. При жесткой потере функциональной устойчивости $P_1(x) \rightarrow P_3(x)$, $P_2(x) \rightarrow P_3(x)$ среднеквадратичное отклонение переменных состояния обладает наибольшей непредсказу-

емостью, она может достичь предельной величины, после чего наступает режим, не имеющий ничего общего с исходным режимом.

Таким образом, энтропия является основной мерой устойчивости системы. Устойчивость НЭЭС определяется изменением энтропии,earlier, ее первой δH и второй $\delta^2 H$ вариациями.

Литература

- Креинов Ю.А. Случайность, детерминированность, предсказуемость // Учен. - 1989. № 5. С. 92-102.
- Красовский А.А. Фазовое пространство и статистическая теория динамических систем. - М.: Наука, 1974. - 230 с.
- Федоров В.К. Функциональная устойчивость и чувствительность электроэнергетических систем // Изв. СО АН СССР Техн. науки - 1984. - 1. № 4-С. 120-124.
- Федоров В.К. Вторая вариация энтропии в статистическом анализе функциональной устойчивости электроэнергетических систем // Изв. вузов СССР. Энергетика. - 1989. - № 2. - С. 19-23.
- Федоров В.К. Случайность и детерминированность в теории функциональной устойчивости электроэнергетических систем // Изв. вузов СССР. Энергетика. - 1990. - № 12. - С. 8-14.
- Федоров В.К. Формирование устойчивых структур плотности вероятности отклонений частоты в электроэнергетических системах // Изв. СО АН СССР. Техн. науки. - 1988. вып. 4. - № 15. - С. 38-46.
- Федоров В.К. Инвариантность оптимальных решений при анализе уравнений: аварийных режимов энергетических систем // Изв. вузов СССР. Энергетика. - 1985. - № 3. - С. 17-21.
- Федоров В.К. Статистический анализ функциональной устойчивости изолированных электроэнергосистем // Изв. вузов СССР. Энергетика. - 1987. - № 4. - С. 8-12.

ФЕДОРОВ Владимир Курьмыч, доктор технических наук, профессор кафедры электроснабжения промышленных предприятий

СУРГИКОВ Валерий Иванович, доктор технических наук, профессор, заведующий кафедрой физики.

РЫСЕВ Павел Валерьевич, студент 5-го курса аэлектротехнического факультета.

СЛУЧАЙНЫЕ И ХАОСТИЧЕСКИЕ ПРОЦЕССЫ В ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

В СТАТЬЕ ПРЕСЛЕДУЕТСЯ ЦЕЛЬ ОТРАЗИТЬ ПРОСТЫМИ МАТЕМАТИЧЕСКИМИ СРЕДСТВАМИ ОСНОВНЫЕ ПОДХОДЫ КАКИМУНИИ СЛУЧАЙНЫХ И ХАОСТИЧЕСКИХ РЕЖИМОВ РАБОТЫ ЭЛЕКТРОЭНЕРГЕТИЧЕСКИХ СИСТЕМ.

Детерминистские законы, некогда бывшие наиболее приемлемыми научными законами, сейчас предстают перед нами как чрезмерные упрощения. В классических представлениях считают, что если бы в некоторый момент времени состояния НЭЭС было известно с достаточною точностью, то, в принципе, будущее поведение НЭЭС можно было бы предсказать, а прошлое – восстановить. Такого рода теоретическая схема указывает, что в определенном смысле настоящее содержит в себе прошлое и будущее.

В классическом понимании выражение «скрыть причинно-следственные связи» означает блокировать динамику процессов, происходящих в НЭЭС. При этом предполагается, что причины и следствие симметричны. Для устойчивых и неустойчивых процессов это имеет место. В неустойчивых процессах ситуация иная: очень «маленькая» причина приводит к следствию, которое по масштабу несопоставимо с причиной. Обычно в таких случаях говорят, что причиной явилась неустойчивость, а не малое начальное воздействие. Но тогда происходит

В. К. ФЕДОРОВ
В. Н. ГОРЮНОВ
В. И. СУРИКОВ
П. В. РЫСЕВ

Омский государственный
технический университет

УДК 621.317